brahms

Sistema antirrobo

B2





Instrucciones de instalación

10_08 / 24854000

ÍNDICE

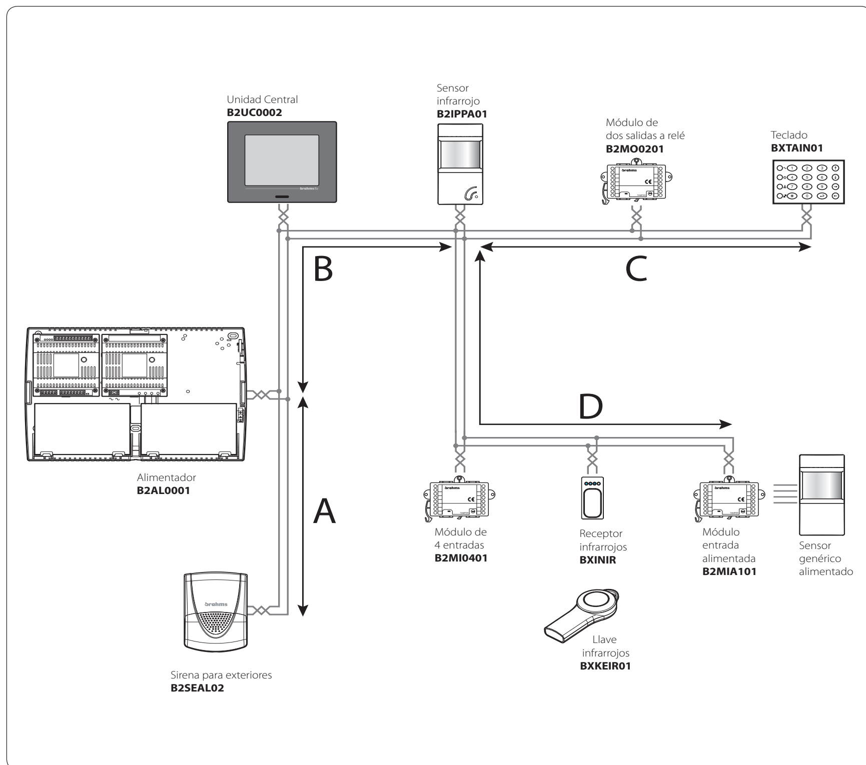
Notas de seguridad

⚠ ATENCIÓN

- Lea atentamente las instrucciones antes de comenzar la instalación, y realice las intervenciones tal y como especifica el fabricante.
- Está prohibido utilizar el producto para fines diferentes de los previstos o inadecuados.
- Está prohibido manipular o modificar el producto.
- La retirada de las etiquetas de la tarjeta supondrá la anulación de la garantía.
- Utilice siempre recambios originales.
- La instalación, la programación, la puesta en servicio y el mantenimiento del producto deben ser efectuados solamente por personal técnico cualificado que cuente con la formación pertinente, cumpliendo las normativas vigentes. Las instalaciones del sistema de seguridad están reglamentadas y permitidas a personal en posesión de las cualificaciones requeridas por la ley, incluido el cumplimiento de las normas de prevención de accidentes.
- Trabaje en entornos suficientemente iluminados e idóneos para la salud, y utilice herramientas, utensilios y equipamiento en buen estado.
- Al final del proceso de instalación, compruebe el correcto funcionamiento del equipo y de la instalación en conjunto.
- No instale los dispositivos en exteriores o en lugares en los que estén expuestos a goteos o salpicaduras de agua.
- Trate con cuidado los dispositivos, ya que contienen partes electrónicas frágiles y sensibles a la humedad.
- Antes de efectuar cualquier intervención sobre los dispositivos, corte la tensión de alimentación.
- La instalación eléctrica deberá realizarse de conformidad con las normativas vigentes en el país de instalación.

GENERALIDADES SOBRE EL SISTEMA

Esquema General



El bus de sistema permite:

- conexión no polarizada de los dispositivos;
- una longitud máxima total del cableado de 800 metros (A+B+C+D en la figura) y una distancia máxima de 400 metros entre el alimentador y el dispositivo más lejano (B+D en la figura) (*);
- máxima corriente disponible para dispositivos en bus 1 A (*).
- la conexión de un máximo de 32 dispositivos que forman parte del sistema con topología libre;

(*) Estas distancias pueden alcanzarse añadiendo los módulos repetidores B2RP0001 y B2RPAL01 no representados en la ilustración. Sin estos dispositivos, los valores de distancias y corriente indicados se reducen a la mitad.

⚠ ATENCIÓN

Para obtener el máximo rendimiento del sistema se recomienda utilizar un cable de par trenzado no polarizado con sección mínima de 0,5 mm^2.

Dispositivos conectables a la Unidad Central

Código	Descripción
BXTAIN01	Teclado empotrable
B2IPPA01	Sensor de infrarrojos pasivos
B2MO0201	Módulo de dos salidas a relé
B2MIA101	Módulo de 1 entrada alimentada
B2MI0401	Módulo de 4 entradas no alimentadas
B2SEAL02	Sirena autoalimentada de exteriores
B2AL0001	Alimentador

Código	Descripción
BXINIR	Ranura para llave de infrarrojos utilizable solo con llave **BXKEIR01**
BXKEIR01	Llave infrarrojos
BXGM0001	Comunicador GSM
BRP0001	Módulo repetidor de señal BUS
BRPAL01	Módulo repetidor de alimentación
B2DTPA01	Detector volumétrico
BXRS4201	Módulo interfaz

La ranura BXIRI puede integrarse en los contactores de las series residenciales incluidos en la tabla siguiente.

Código	Modelo
BXINIRMA	Ticino Magic
BXINIRLV	Ticino Living
BXINIRLI	Ticino Living International
BXINIRTL	Ticino Living Light
BXINIRPB	Gewiss Play Bus

Código	Modelo
BXINIRGB	Gewiss 20
BXINIRVN	Vimar Idea nera
BXINIRVB	Vimar Idea bianca
BXINIRAN	Ave Noir
BXINIRAB	Ave Blanque

Absorción de los componentes del sistema

DISPOSITIVOS	ABSORCIÓN MEDIA
Unidad Central **B2UC0002**	25 mA
Teclado empotrable **BXTAIN01**	22 mA
Sensor de infrarrojos pasivos **B2IPPA01**	9 mA
Módulo de dos salidas a relé **B2MO0201**	12 mA
Módulo de una entrada alimentada **B2MIA101**	(sin carga en la salida) 13 mA
Módulo de 4 entradas no alimentadas **B2MI0401**	3 mA
Sirena autoalimentada para exteriores **B2SEAL02**	18÷100 mA
Ranura para llave de infrarrojos **BXINIR**	30 mA
Comunicador GSM **BXGM0001**	110 mA
Detector volumétrico **B2DTPA01**	16 mA
Módulo interfaz **BXRS4201**	50 mA

⚠ ATENCIÓN

La suma de la corriente absorbida por los dispositivos conectados al bus no debe superar la corriente máxima que puede suministrar el alimentador (500 mA).

Características técnicas de la Unidad Central B2UC0002

Alimentación principal

• Tensión de alimentación	12÷35 Vcc
• Corriente absorbida Máx.	30 mA
El módulo solo puede alimentarse mediante BUS de sistema	

Características mecánicas

• Peso	170 g
• Dimensiones (L x H x P)	116x95x27 mm
• Material de la carcasa	ABS
• Grado de protección	IP 30
Conforme al nivel de seguridad II CEI 79-2	

Características climáticas

• Temperatura de funcionamiento	0 ÷ 40 °C.
• Máxima humedad relativa en funcionamiento	93% HR sin condensación
• Temperatura de almacenamiento	-10 ÷ 50 °C
• Máxima humedad relativa para el almacenamiento	85% HR sin condensación

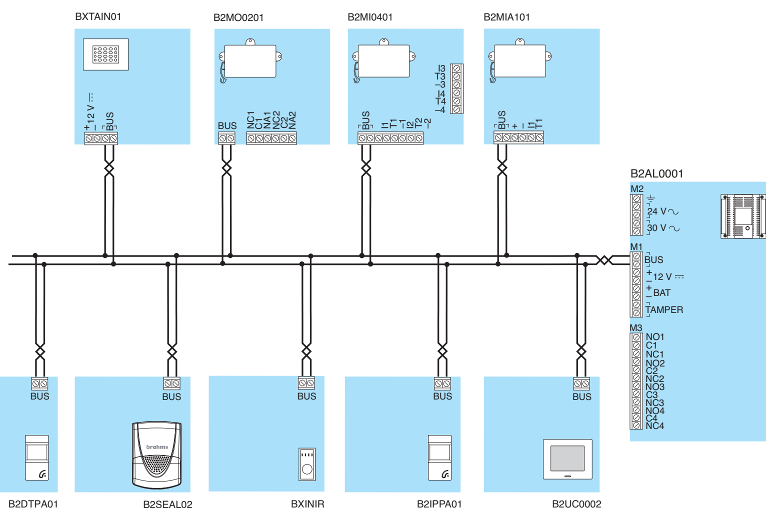


El teclado de la pantalla táctil, al igual que el teclado suplementario BXTAIN01, pone a disposición de cada usuario un número de combinaciones para el código de acceso superior a 1.000.000.

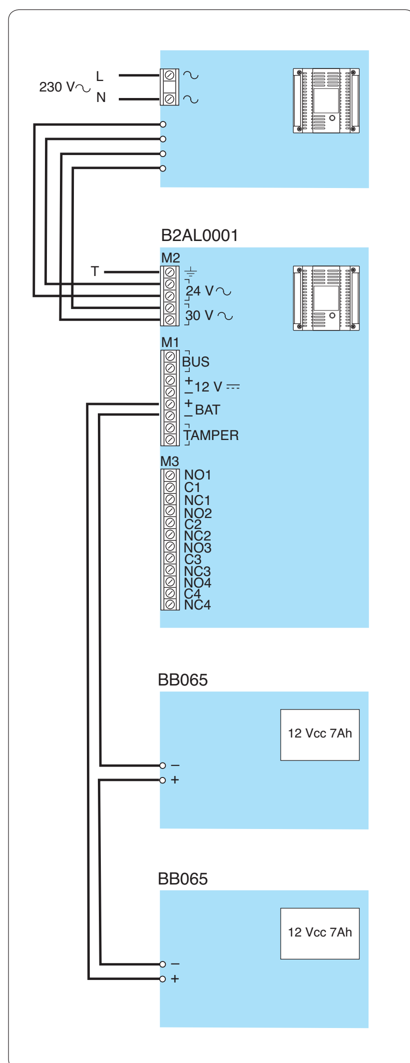
ESQUEMAS DE CONEXIÓN

Conexión de los dispositivos al BUS de sistema

Ejemplo de conexión del teclado (BXTAIN01), de los módulos de expansión (B2MO0201, B2MI0401, B2MIA101), de la sirena (B2SEAL02), del receptor (BXINIR), del sensor (B2IPPA01), y de la unidad central (B2UC0002) en BUS B2.



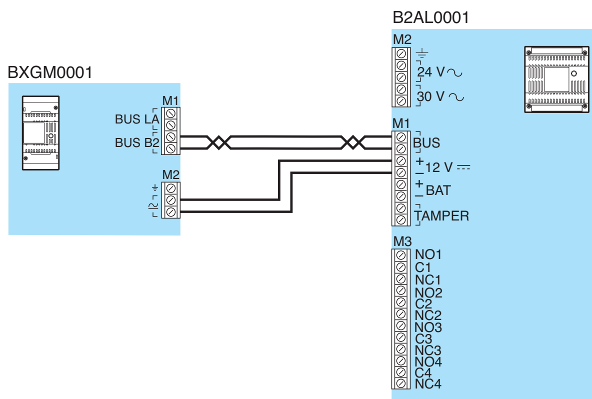
Conexión del Alimentador B2AL0001

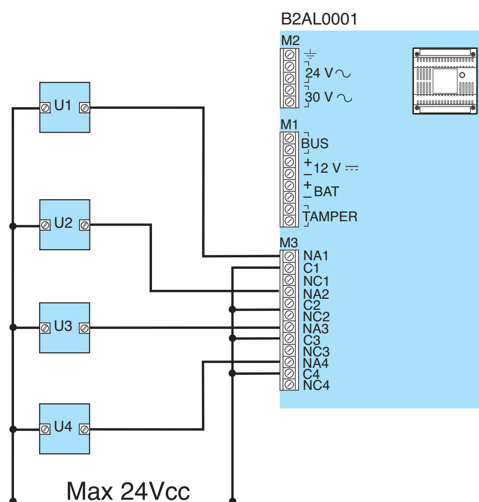


ATENCIÓN

- El equipo está alimentado por tensión de red, 230 V ca - 50/60 Hz, y por tanto debe preverse una conexión de toma de tierra mediante los bornes correspondientes Si no se conectan a tierra todas las partes metálicas accesibles, la utilización del equipo no será segura.
- Para la alimentación de 230 V ca es indispensable la utilización de un cable de doble aislamiento (con vaina doble), conforme a lo indicado en las normas de seguridad eléctrica.
- Utilice terminales para la conexión a red 230V ca - 50/60 Hz.
- Proteja el aparato con un dispositivo de corte adecuado para la protección de la red de alimentación, como un interruptor bipolar (u otro) de fácil acceso.
- Utilice un orificio pasacables para pasar solo el cable de conexión a la red 230V ca - 50/60 Hz.
- La sustitución de la batería tampón debe ser efectuada solo por personal cualificado. La eliminación debe efectuarse conforme a lo establecido por las normativas vigentes. Utilice exclusivamente baterías de plomo selladas.

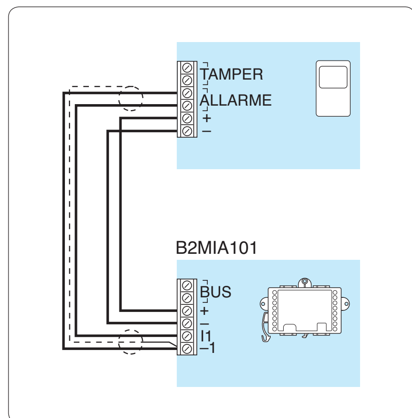
Conexión de módulo GSM o cargas genéricas al alimentador



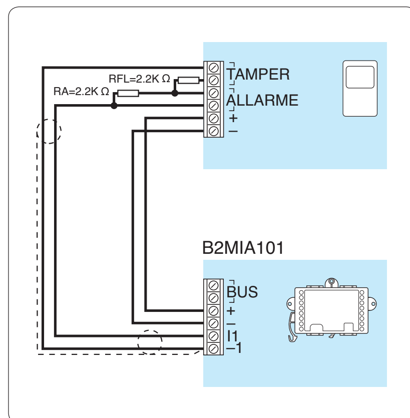


Conexión de los sensores a lo módulos B2MIA101

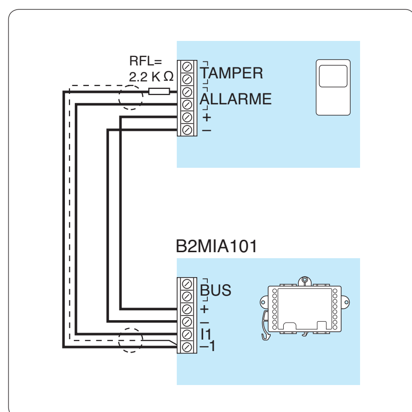
Conexión para sensores con contactos Normalmente Cerrados o Abiertos **sin equilibrado.**



Conexión para sensores con contactos Normalmente Cerrados **con doble equilibrado**

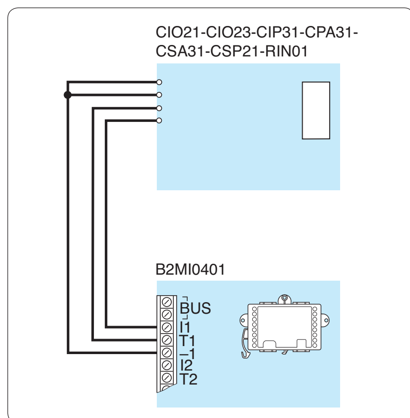


Conexión para sensores con contactos Normalmente Cerrados **con equilibrado único.**

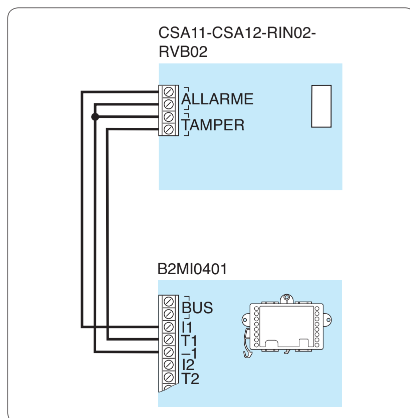


Conexión de los sensores a los módulos B2MI0401

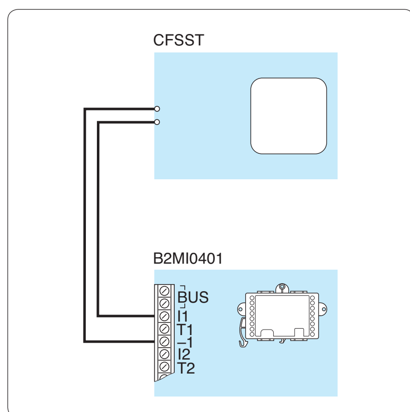
Conexión de contactos magnéticos y de sensores de rotura de paredes/recintos (RIN01) de cuatro hilos.



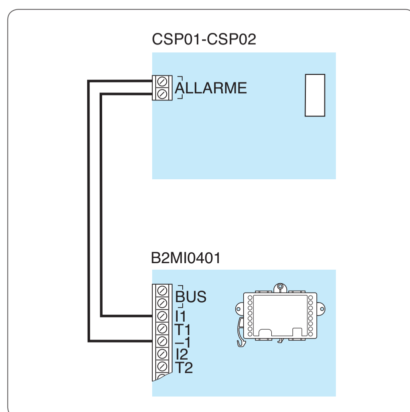
Conexión de contactos magnéticos y de sensores de rotura de paredes/recintos (RIN02) con cuatro bornes.



Conexión de contactos por cable para persianas de dos hilos.

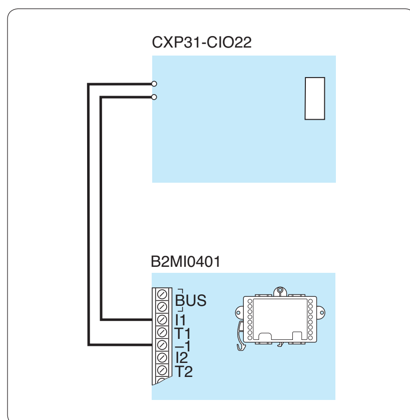


Conexión de contactos magnéticos con dos bornes.



Conexión de los sensores a los módulos B2MI0401

Conexión de contactos magnéticos con dos hilos.



CONTACTOS Y SENSORES BRAHMS

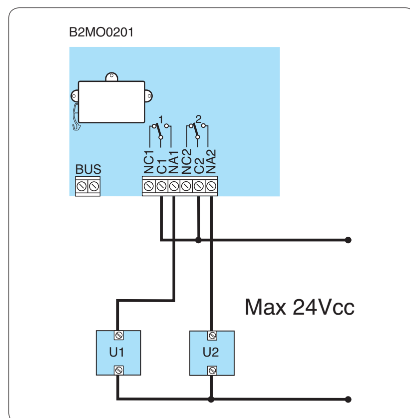
CONTACTOS PARA PERSIANAS/CIERRES METÁLICOS	
CFSST	contacto por cable precableado dos hilos

CONTACTOS MAGNÉTICOS	
CIO21	contacto magnético a la vista de cuatro hilos
CIO22	contacto magnético a la vista de dos hilos
CIO23	contacto magnético empotrable con cuatro hilos
CIP31	contacto magnético empotrable con cuatro hilos
CPA31	contacto magnético por puertas de garaje con dos hilos
CSA11	contacto magnético a la vista con cuatro bornes
CSA12	contacto magnético a la vista con cuatro bornes
CSA31	contacto magnético a la vista con cuatro hilos
CSP01	contacto magnético a la vista con dos bornes
CSP02	contacto magnético a la vista con dos bornes
CSP21	contacto magnético a la vista con cuatro hilos
CXP31	contacto magnético a la vista con dos hilos

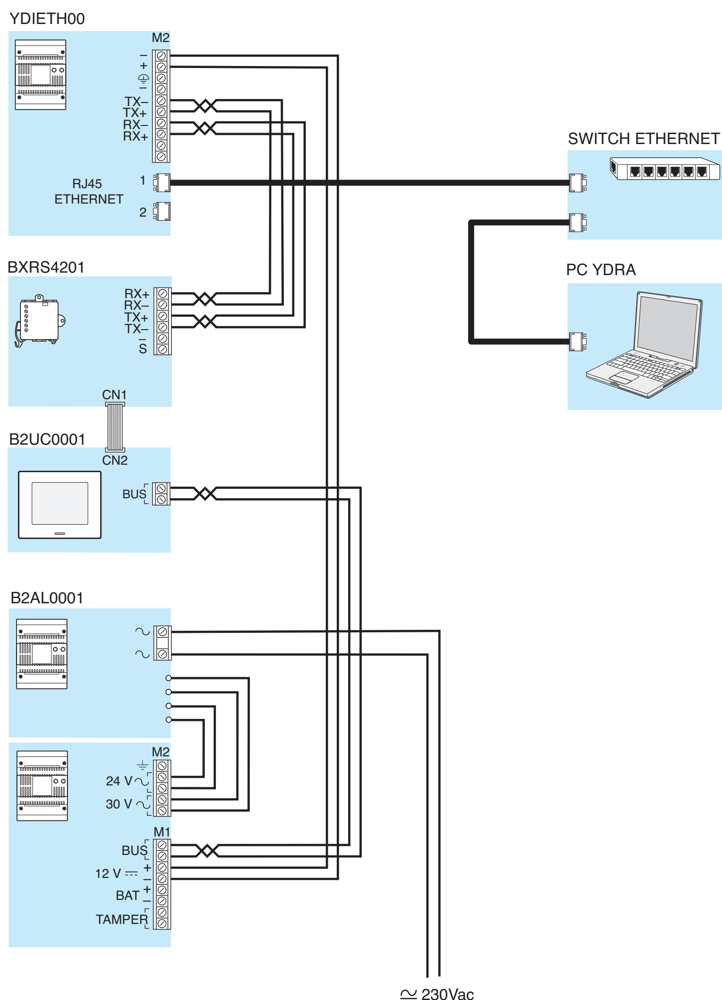
SENSORES DE VIBRACIÓN	
RIN01	sensor de rotura de paredes/recintos de cuatro hilos
RIN02	sensor de rotura de paredes/recintos en caja con 4 bornes
RVB02	sensor de rotura de cristales con 4 bornes

Conexión de cargas al módulo B2MO0201

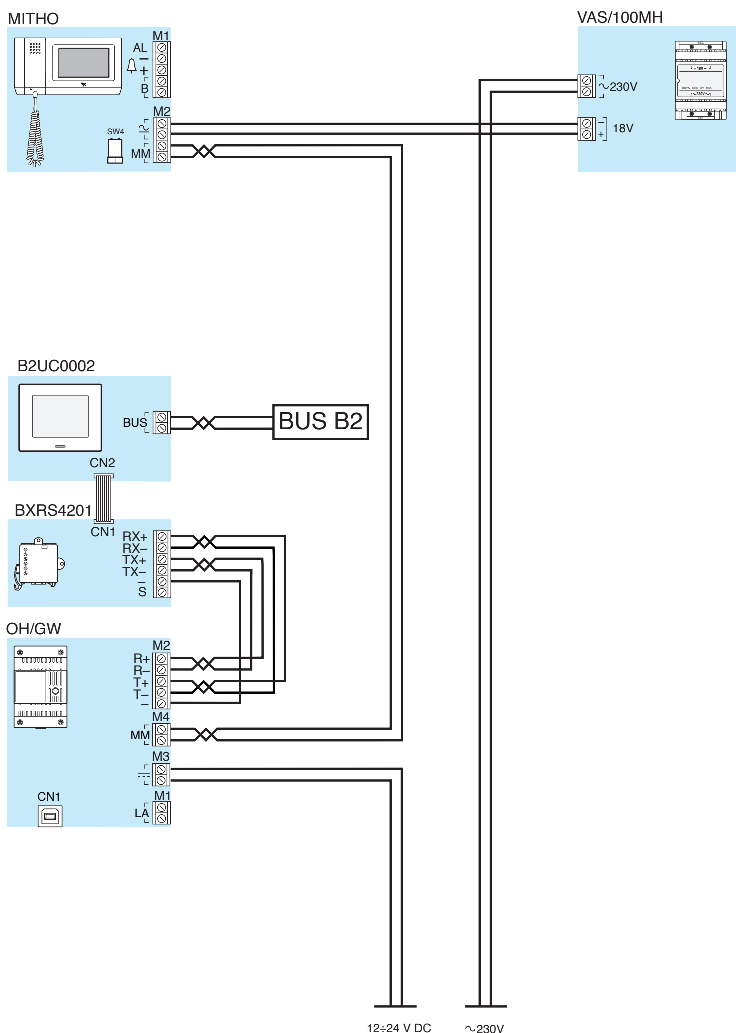
Conexión del módulo de dos salidas a relé B2MO0201 a una carga genérica (U1 y U2).



Conexión a sistemas de supervisión YDRA



Conexión a terminales BPT MITHO

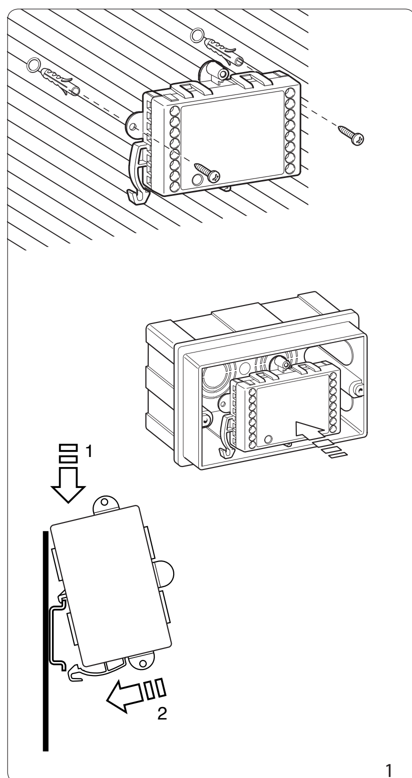


Cubierta antimanipulación EBTAM

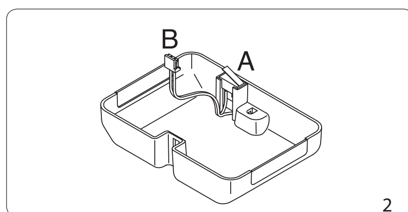
El uso de esta cubierta (fig.2) se hace indispensable si se desea montar en los módulos un dispositivo antiapertura y antimanipulación para alcanzar el nivel II de seguridad según requiere la Norma CEI 79-2.

INSTALACIÓN

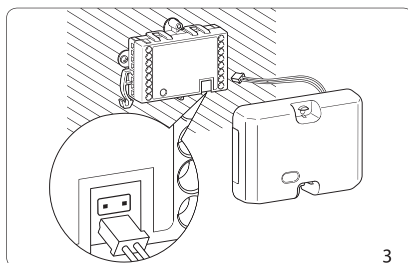
Los módulos (B2MIA101, B2MI0401, B2MO0201) pueden instalarse sobre una pared en una superficie perfectamente plana, dentro de una caja de derivación o sobre guía din (fig. 1). Extraiga el puente presente en el módulo e introduzca el de la cubierta (fig. 3). Fije la protección al módulo mediante el tornillo suministrado (fig. 4) teniendo cuidado de que, en la posición preseleccionada, la palanquita (A) del microinterruptor de la protección esté accionada y que el cable de conexión (B) entre la cubierta y el módulo no quede accidentalmente entre los dos elementos.

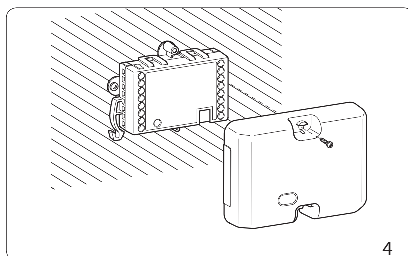


1



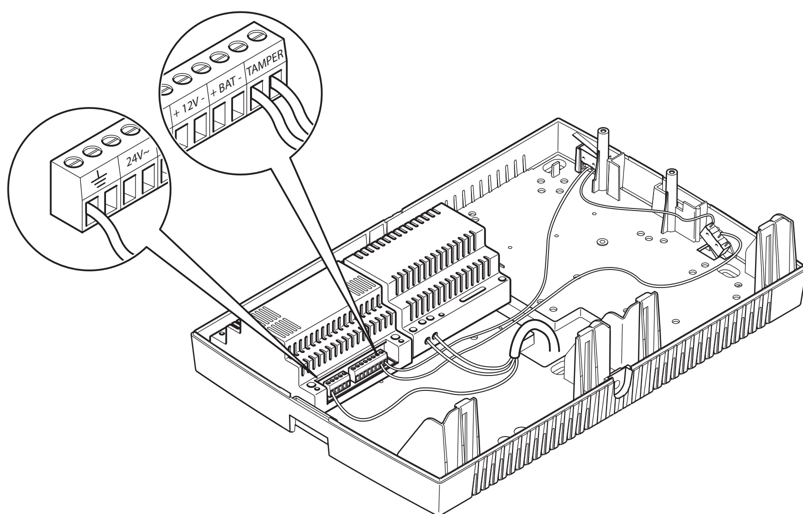
2


3

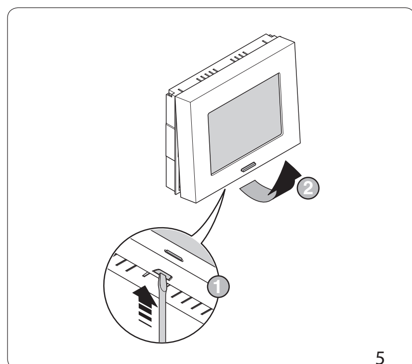

4

Conexión de la carcasa metálica B2CTME01

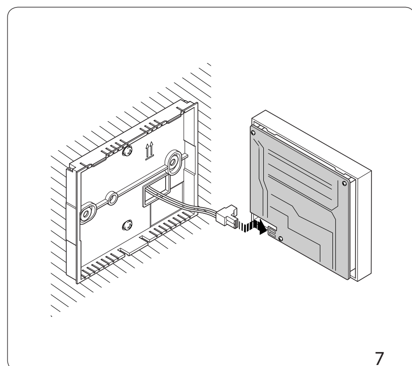
Conexión de la carcasa de plástico B2CTPL01



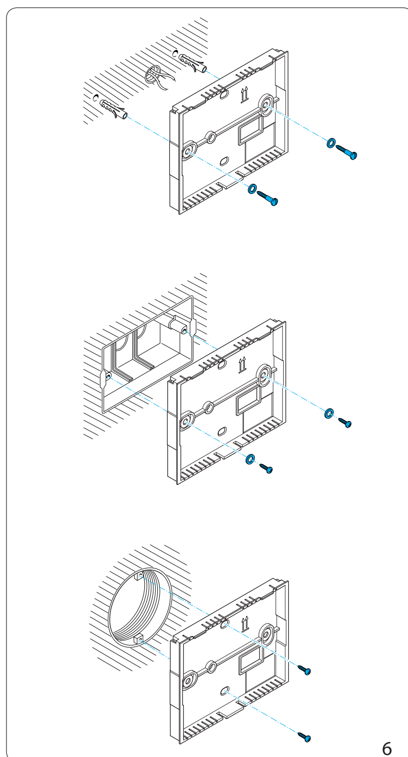
Instalación de la Unidad Central B2UC0002



5

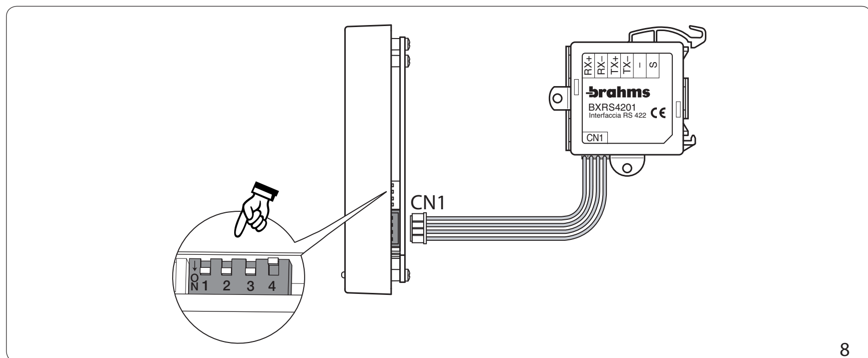


7

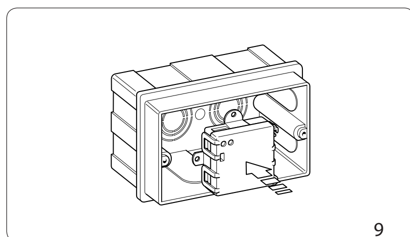


6

Abra el aparato usando un destornillador a través de la ranura (fig. 5). Fije la parte trasera a la pared usando los tornillos y los tacos o en una caja empotrable (fig. 6).
Se aconseja instalarlo en superficies planas, evitando apretar excesivamente los tornillos.
Conecte los cables del par a los bornes del conector suministrado y encájelo en el circuito impreso (fig. 7). Vuelva a cerrar el aparato.
Tras haber efectuado las conexiones entre los varios dispositivos de la instalación, conecte el alimentador B2AL0001 a la red local.



8


9

Dentro de una instalación pueden integrarse terminales adicionales en configuración SLAVE. Desde un terminal configurado como SLAVE se puede habilitar/deshabilitar total o parcialmente la instalación. No se puede acceder a ninguna otra función del terminal. Para operar en modalidad SLAVE, un terminal debe estar configurado de la manera indicada en la figura 8.
Si se desea conectar un sistema anti-intrusión Brahms B2 a un terminal Mitho Bpt o a un sistema de supervisión Ydra, se debe instalar el módulo BXRS4201 (fig. 9) mediante el conector CN1 suministrado (fig. 8).

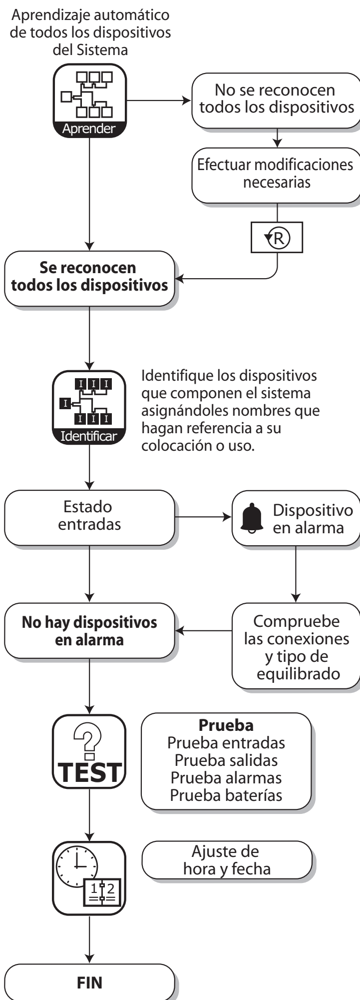
PUESTA EN SERVICIO

Introducción

Los objetivos de la "**Puesta en Servicio**" son:
- Ajustar el idioma de la instalación.
- Comprobar que todas las conexiones se hayan realizado correctamente.
- Comprobar que la Unidad Central se pueda comunicar con todos los dispositivos del sistema.
- Comprobar el correcto funcionamiento de cada dispositivo.
- Configurar los parámetros principales de cada dispositivo.

Por tanto, en este capítulo se explicarán solo las funciones relativas a la Puesta en Servicio; todas las demás funciones se tratarán posteriormente en el **Manual técnico**.

Recomendamos que se siga el procedimiento ilustrado al lado, que resume los pasos esenciales para una correcta "**Puesta en Servicio**".



Puesta en servicio del sistema

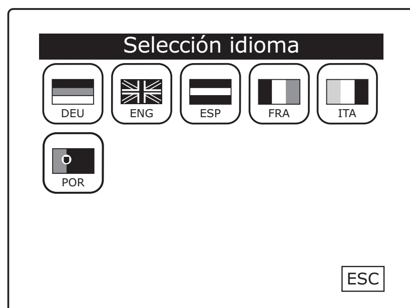


Fig. 1

Cuando se enciende el sistema por primera vez, tras un breve tiempo de espera (fig. 1), pulsando el icono correspondiente se podrá seleccionar el idioma de la instalación.

⚠

La ventana “Selección idioma” aparecerá automáticamente cuando se encienda la instalación o cuando se vuelva a encender tras una interrupción total de la alimentación.



Fig. 2

Una vez seleccionado el idioma de la instalación, efectúe la detección automática de los dispositivos conectados.

Pulse el icono  (fig. 2).
Aparecerá un teclado en el que se deberá introducir el **Código técnico**, (que durante el primer encendido será 5, 6, 7, 8, fig. 3); así se accederá al **Menú técnico** (fig. 4).



Fig. 3

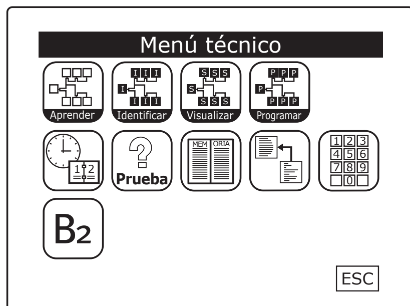


Fig. 4



Aprendizaje

Pulsando el icono correspondiente, el sistema localiza automáticamente los dispositivos conectados (fig. 4).

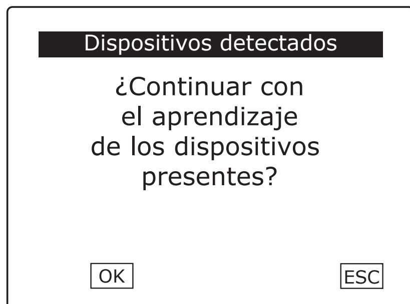


Fig. 5

A continuación aparecerá la lista y el número de los dispositivos detectados marcados con un icono diferente para cada tipo de dispositivo (fig. 6, 7).
Para desplazar la lista completa de los dispositivos detectados, pulse los botones ▲▼.

Si no se reconoce un dispositivo en esta fase, puede significar que no se ha conectado correctamente.

Una vez resueltos los posibles problemas de conexión, puede repetirse el aprendizaje de los dispositivos con solo pulsar el icono ®.

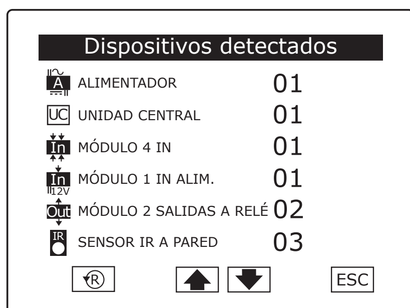


Fig. 6

Pulsando el icono **ESC**, volveremos al "**Menú técnico**" (fig. 8).

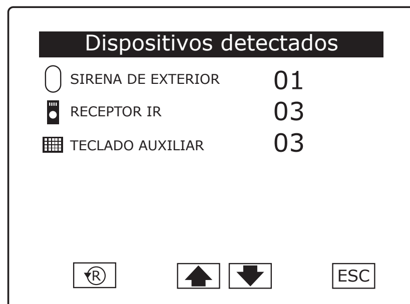
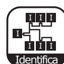


Fig. 7

En las páginas siguientes analizaremos SOLO las entradas del "**Menú técnico**" necesarias para realizar correctamente la puesta en servicio (fig. 8).



Aprender dispositivos



Identificar dispositivos



Prueba dispositivos



Fecha y hora

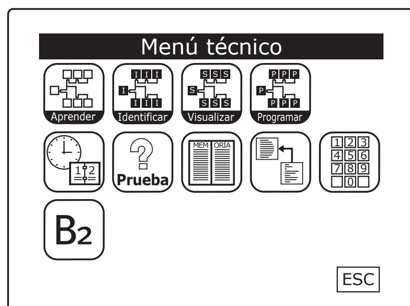
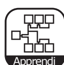


Fig. 8



Aprendizaje

Pulsando el icono "**Aprender**" se puede repetir la detección de los dispositivos conectados (fig. 9).

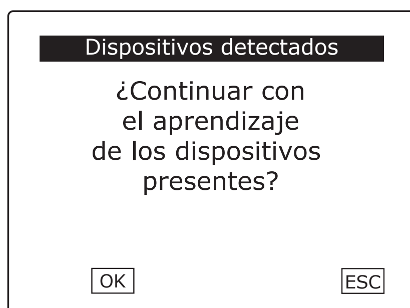


Fig. 9



Antes de continuar con la puesta en servicio, es importante que el sistema reconozca todos los dispositivos

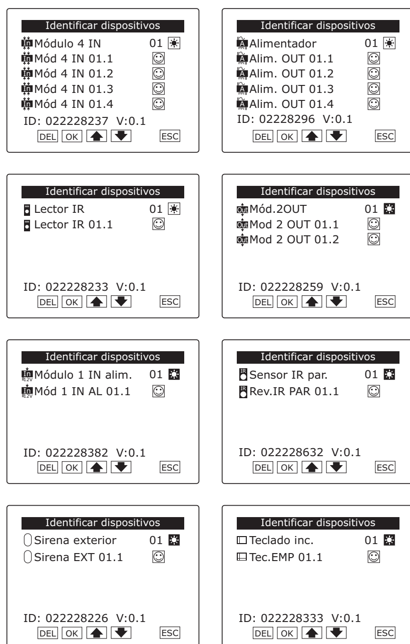
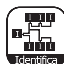


Fig. 10



Identificación

Pulsando el icono correspondiente, procedemos ahora a la identificación de los dispositivos.

En esta fase de la puesta en servicio, podremos localizar, nombrar y programar los componentes del sistema antirrobo.

Para facilitar la identificación, cada dispositivo y sus posibles entradas o salidas, numerados de manera progresiva, aparecen ahora en la lista divididos en páginas (fig. 10).

Para desplazar las páginas que contienen la lista de los dispositivos, utilice los iconos .

⚠

Si, una vez reconocida la sirena, fuese necesario intervenir en la instalación y en especial en el cableado de la sirena, (o ramas antes de ella) es necesario seguir los pasos siguientes para evitar la '"Alarma sabotaje":

1- Elimine la/s Sirena/s pulsando el botón DEL.
2- Efectúe las operaciones necesarias en la instalación.
3- Vuelva a aprender la/s Sirena/s y vuelva a comprobar su programación.

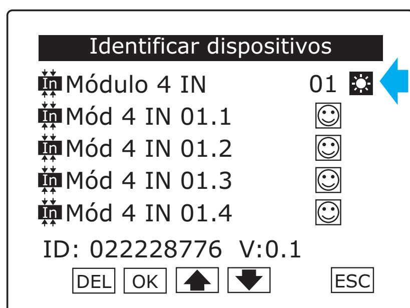


Fig. 11

LOCALIZACIÓN DE DISPOSITIVOS

El icono ☀ permite activar los leds y los zumbadores presentes en los dispositivos conectados, e identificar su posición dentro del ambiente (fig. 11).

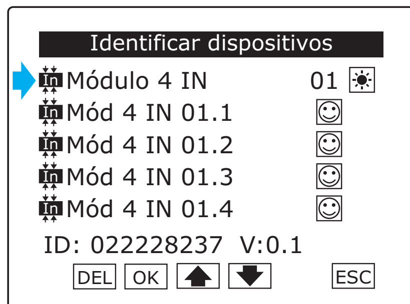


Fig. 12

Tomemos por ejemplo un módulo de 4 entradas; la primera línea (fig. 12) no se puede modificar, mantiene el nombre predeterminado asignado por el sistema y representa el tipo de dispositivo reconocido.

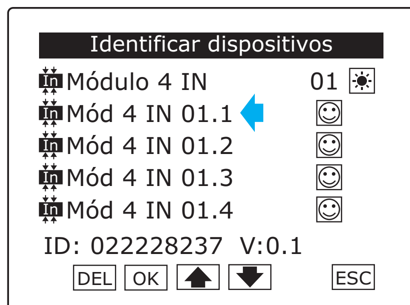


Fig. 13

ASOCIACIÓN DE UN NOMBRE SIMBÓLICO A LOS DISPOSITIVOS

Las líneas siguientes que componen la página (fig. 13) representan cada una de las 4 entradas a las que se puede conectar un sensor externo; pulsando sobre el texto, aparecerá un teclado alfanumérico que nos permitirá asignarle un nombre.

Se recomienda utilizar un nombre simbólico que identifique su posición, por ejemplo **garaje 01.1**, o que identifique su uso, por ejemplo **detector de Gas** (fig. 11).

Pulse **OK** para confirmar las selecciones hechas antes de salir de la pantalla con **ESC**.

Una vez efectuadas estas operaciones para todos los dispositivos conectados (entradas, salidas, sirenas, receptores y demás), tendremos un cuadro preciso de la ubicación de cada componente y/o de su función.



Fig. 14



Se recomienda realizar las operaciones de identificación con especial cuidado, ya que los nombres asignados a los dispositivos en esta fase facilitarán su reconocimiento en la fase de programación.

3 Puesta en servicio

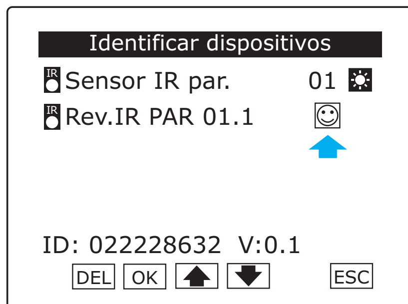


Fig. 15

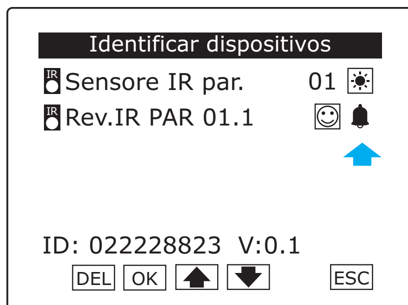


Fig. 16

COMPROBACIÓN DEL FUNCIONAMIENTO DE LOS MÓDULOS

Tomamos ahora como ejemplo otro dispositivo localizado por el sistema en la fase de detección, y analizamos la columna indicada por la flecha (fig. 15). Haciendo click sobre este icono intervendremos en el estado del dispositivo de la siguiente manera:

Incluido

Excluido

En estado de prueba

Con el dispositivo en estado de prueba podemos efectuar operaciones de mantenimiento en la instalación, manteniéndola activa pero evitando el encendido efectivo de las sirenas de alarma; de todos modos encontraremos indicios de la activación de los dispositivos en la "Memoria eventos".

La segunda columna (fig. 16), no se puede modificar mediante la pantalla, ya que indica el estado efectivo del dispositivo conectado:

en Alarma

Sabotaje

Avería

Pulse OK para confirmar las selecciones hechas antes de salir de la pantalla con ESC.

⚠

- El estado de los dispositivos fijado en esta fase (Incluido, Apagado, en Estado de Prueba) pasa a ser un estado permanente que el usuario no puede modificar.
- Para evitar falsas alarmas o funcionamientos anómalos se recomienda excluir  todas las entradas no conectadas.

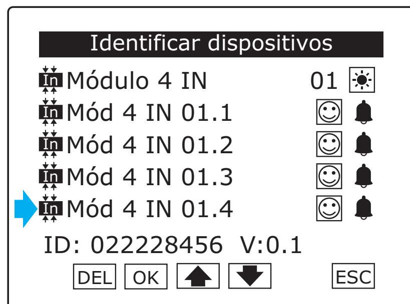


Fig. 17

ESTADO DE LOS SENSORES CONECTADOS

Es importante que en esta fase de la puesta en servicio ninguna de las entradas conectadas se encuentre en estado de alarma; si no fuese así, es necesario comprobar que la conexión sea correcta y coherente con lo programado para el parámetro "**Tipo de equilibrado"** de cada entrada; para hacerlo basta pulsar el icono del dispositivo en alarma (fig. 17) para acceder a la ventana "**Programar entradas**" (fig. 18).

Desde esta página se puede acceder a todas las funciones de programación, pero para la puesta en servicio nos limitaremos a considerar solo los parámetros necesarios para un correcto reconocimiento de las entradas por parte de la central. Para más detalles, consulte el manual de programación.

En la primera línea de la página denominada "**Programar entradas**", leeremos el nombre que hemos asignado a la entrada en la fase de identificación (de todos modos el nombre se podrá modificar desde esta ventana de la manera indicada previamente).

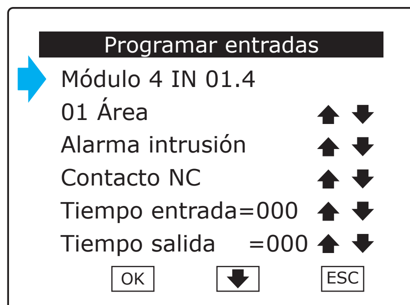


Fig. 18

ELIMINACIÓN DE UN DISPOSITIVO

Si fuese necesario eliminar un dispositivo, basta pulsar el botón DEL (fig. 19) y confirmar la selección para que el sistema deje de reconocer el dispositivo.

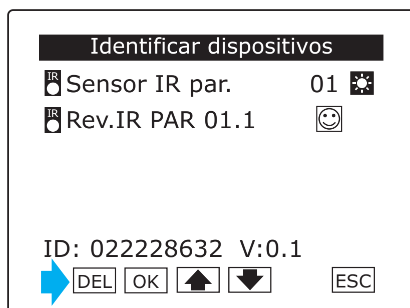


Fig. 19

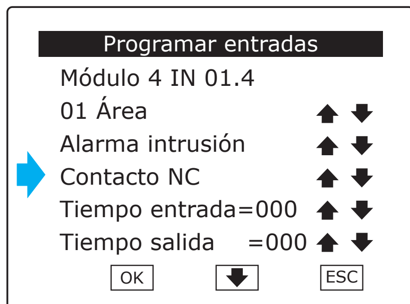


Fig. 20

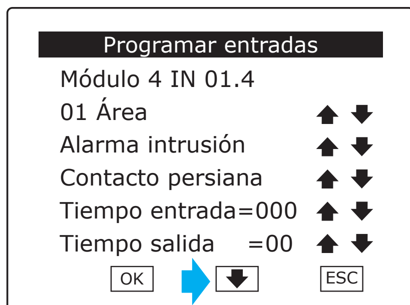


Fig. 21

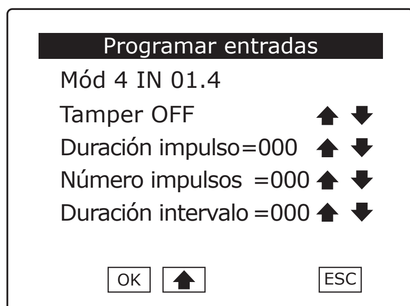


Fig. 22

En la cuarta línea (fig. 20) de la página denominada "**Programar entradas**", pulsando las entradas ⬆ ⬇ se puede identificar el tipo de equilibrado correcto para la entrada en cuestión.
Se puede elegir entre:
Contacto NC (Normalmente Cerrado)
Contacto NA (Normalmente Abierto)
Equilibrado único
Doble equilibrado
Sensor vibración
Contacto persiana

Para los tipos de equilibrado definidos "**Sensor vibración**" y "**Contacto persiana**" deberán fijarse también el número y la duración de impulsos e intervalo (fig. 22); para acceder a estos parámetros pulse el icono ⬇ (fig. 21).

Para los demás tipos de equilibrado se propondrá la configuración de "**Tamper**" y "**Gong**" (fig. 22).

Se puede comprobar si las conexiones y el equilibrado de las entradas son correctos, provocando alarmas a propósito y verificando que la Unidad Central las reconozca correctamente.

Esta fase de la puesta en servicio se podrá considerar concluida cuando, al volver a la ventana "**Identificar dispositivos**", ninguno de los dispositivos esté en estado de alarma.

Pulse **OK** para confirmar las selecciones hechas antes de salir de la pantalla con **ESC**.

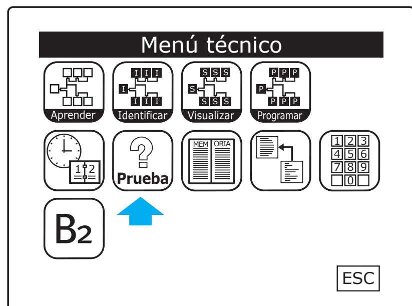


Fig. 23

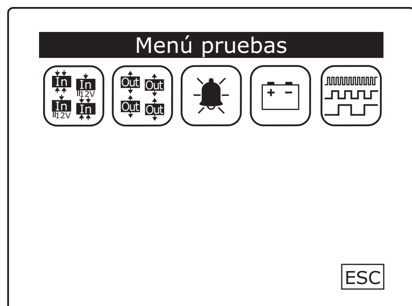


Fig. 24



Pruebas de dispositivos

En el "**Menú técnico**" (fig. 23), pulsando el icono "**Prueba**" se accederá al "**Menú pruebas**" (fig. 24) que nos permite probar el correcto funcionamiento de los dispositivos conectados.
A continuación analizamos cada una de las pruebas posibles.

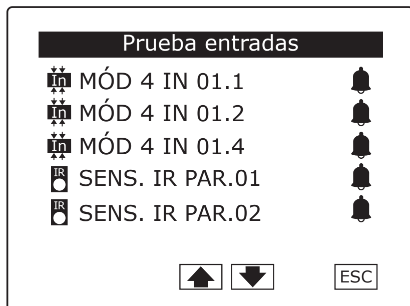
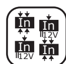


Fig. 25



PRUEBA DE ENTRADAS

En esta ventana aparecerán solo las entradas que se encuentran en estado de alarma (fig. 25).
Por tanto, activando materialmente las entradas, será posible comprobar su correcto funcionamiento, nombre y ubicación.
Si el equilibrado de las entradas se ha efectuado correctamente y si nada activa efectivamente las entradas, esta ventana debe estar vacía.

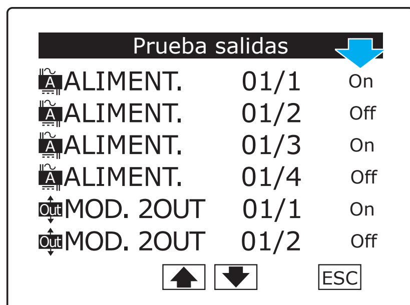
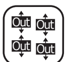


Fig. 26



PRUEBA DE SALIDAS

En esta ventana aparecerán todas las salidas conectadas, con el icono de la columna de la derecha (fig. 26) en **Off** (apagado).
Pulsando con el lápiz táctil suministrado sobre el icono **Off**, su estado cambiará a **On** y la salida se activará para permitir comprobar su funcionamiento.
Al salir de la ventana pulsando sobre el icono **ESC** las salidas que se hayan dejado activas se desactivarán automáticamente.

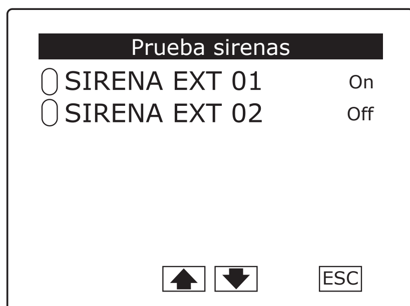


Fig. 27



PRUEBA DE SIRENAS

El mensaje “ON” u “Off” al lado del nombre del dispositivo funciona como interruptor (fig. 27).
Simplemente pulsando podemos encender o apagar las sirenas.

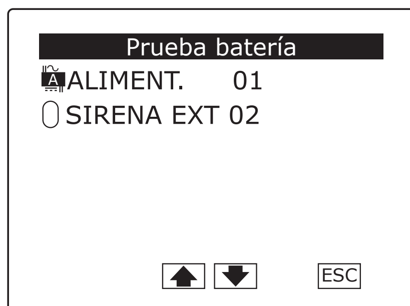
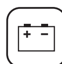


Fig. 28



PRUEBA DE BATERÍA

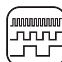
Simplemente pulsando sobre el nombre del dispositivo, se nos informará sobre el estado de la batería alojada en su interior (fig. 28, 29).



Fig. 29



Fig. 30



PRUEBA CALIDAD TRANSMISIÓN

Pulsando sobre el icono correspondiente, aparecerá una lista de las entradas con un valor numérico al lado que indica la velocidad y la calidad de la comunicación entre la Unidad Central y el dispositivo, en una escala comprendida entre 1 y 10 (fig. 30).
Si el valor fuese inferior a 7 compruebe que la longitud de la conexión no supere los límites indicados en la sección "**Generalidades sobre el sistema**".

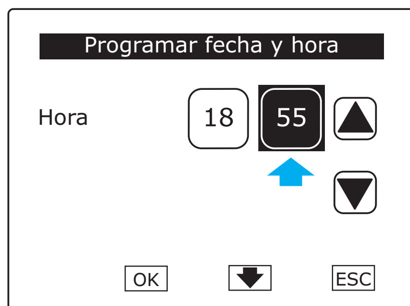


Fig. 31



Fecha y Hora

En el "**Menú Técnico**", pulsando sobre el icono correspondiente se accede a la ventana para el ajuste de la Fecha y Hora.
Ajuste la hora correcta seleccionando la zona que debe modificar (fig. 31) y usando las flechas laterales.
Proceda de la misma manera para ajustar la fecha tras pulsar la flecha de la parte inferior de la ventana (fig. 32) que permite acceder a la pantalla correspondiente (fig. 33).

Pulse **OK** para confirmar las selecciones hechas antes de salir de la pantalla con **ESC**.

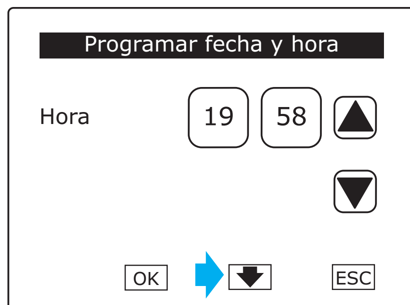


Fig. 32

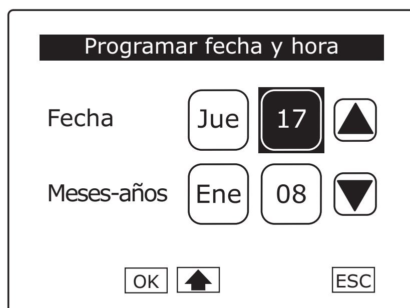


Fig. 33

Puesta en servicio concluida

Llegados a este punto, la puesta en servicio se puede considerar concluida y el sistema ya puede funcionar.
Se puede habilitar el sistema, provocar alarmas y comprobar que todos los dispositivos respondan correctamente.
Para las modalidades de activación y desactivación de la instalación, consulte el "Manual de Usuario".



BRAHMS ELETTRONICA S.r.l.
Via Gran Sasso, 18
20010 Bareggio/MILANO/Italy
http: www.brahmselettronica.it
e-mail: info@brahmselettronica.it

